* **Bueno como primer paso –** el usuario carga en la app del local una foto del pantalón o la remera que le gustó por internet por ejemplo, y la app al implementar la API de **Vision,** se envía la imagen y lo primero que se hace detectar las regiones de interés, por ejemplo ahí se ve que se sube un set completo y se divide 3 zonas, campera, pantalón y zapatos.
* **Para que en el Paso 2**   
  a través del módulo **Object Localizer,** se retorne una lista de objetos con su etiqueta, junto con un valor que indica la confianza del modelo, cómo también las coordenadas en el que se ubica en la imagen no.
* **Bueno Paso 3…**o sea hasta acá tengo los objetos retornados de la imagen que se subió, pero ahora el usuario tiene que elegir que producto quiere buscar en base lo que se detectó en la foto no.Por ejemplo, selecciona una campera y se inicia la **búsqueda en el catálogo del comercio**.
* **Que justamente en el Paso 4 es el módulo** de **Product Search** que compara la **campera** con las imágenes de referencia que **el comercio tiene guardadas en el Cloud Storage de Google** y Para si finalmente devolver una **lista de productos que coincidan**. Esta comparación es posible por todo el proceso que ya mencioné de las redes convolucionales donde los metadatos que me devuelve el modelo se compara con los de los productos que se encuentran subidos en local storage y que también se les aplico el mismo proceso. Es como que al final los que tengan mapas de características similares van a machear por así decirlo y será ese el producto del catalogo que se le mostrará al usuario.